

تاریخ دریافت مقاله: ۹۵/۱۱/۱۵
تاریخ پذیرش مقاله: ۹۶/۰۳/۲۲

زمان بندی کارهای اولویت دار دارای مهلت زمانی در رایانش ابری به کمک الگوریتم بهینه سازی گرگ خاکستری

الهام غریبی

گروه مهندسی کامپیوتر، واحد تبریز، دانشگاه آزاد اسلامی، تبریز، ایران
پست الکترونیکی: el.gharibi92@gmail.com

نیما جعفری نویمی پور*

گروه مهندسی کامپیوتر، واحد تبریز، دانشگاه آزاد اسلامی، تبریز، ایران
پست الکترونیکی: jafari@iaut.ac.ir

چکیده

اجرای کل وظایف را به حداقل می‌رساند. نتایج شبیه سازی نشان می‌دهد که الگوریتم پیشنهادی بهتر از الگوریتم بهینه کلونی مورچگان عمل نموده و میزان مصرف انرژی را ۱۸٪ و زمان اجرای کل وظایف را تا ۴٪ بهبود می‌بخشد. **واژه‌های کلیدی:** زمان بندی کارها، الگوریتم بهینه گرگ خاکستری، رایانش ابری

در محیط‌های ابری، منابع پردازشی متنوعی در اختیار کاربران قرار دارد و آن‌ها فقط برای منابعی که استفاده نموده‌اند هزینه می‌پردازند. زمان بندی وظایف و مصرف انرژی از جمله مسائل مهم در رایانش ابری می‌باشند که بسیاری از محققان بر روی این مسائل کار کرده‌اند. زمان بندی وظایف یک مسئله بهینه‌سازی NP-Hard است و بسیاری از الگوریتم‌های فرامکاشفه‌ای برای حل این مسائل ارائه شده است. در این سیستم‌ها سازوکار زمان بندی شامل دو مرحله است: اولویت بندی کارها و انتخاب ماشین مجازی. چالشی که به عنوان حیطه مطالعه در این مقاله انتخاب شده مسئله زمان بندی وظایف در محیط ابر است. در این مقاله، یک روش زمان بندی با استفاده از الگوریتم گرگ خاکستری با در نظر گرفتن اولویت و مهلت زمانی هر وظیفه و تخصیص نزدیکترین ماشین مجازی به وظیفه مورد نظر صورت گرفته که مصرف انرژی و زمان

۱. مقدمه

رایانش ابری مدلی بر پایه شبکه‌های عظیم کامپیوتری مانند اینترنت است که با به کارگیری اینترنت، الگویی تازه برای عرضه، مصرف و تحویل خدمات‌های فناوری اطلاعات و سایر منابع اشتراکی با به کارگیری شبکه ارائه می‌کند [۱-۳]. به واسطه رایانش ابری و خدمات آن، کاربران می‌توانند به برنامه‌های کاربردی از برجایی از دنیا دسترسی داشته باشند [۴-۶]. در چنین الگویی دسترسی کاربران به خدمات بر اساس نیازهای آن‌ها و بدون توجه به مکان و نحوه

* نویسنده مسئول

خدمت‌دهی صورت می‌گیرد [۷-۸]. الگوی ابر به صورت تجاری توسط شرکت‌های مهم مانند گوگل، آمازون و مایکروسافت پشتیبانی می‌شود و این پشتیبانی دلالت بر استفاده از منابع رایانشی متشکل از سخت‌افزار و نرم‌افزار دارد که به صورت خدمت بر روی شبکه عرضه می‌شود. سیستم‌های کنونی رایانش ابری حجم گسترده‌ای از خدمات مجازی برحسب تقاضا را پیشنهاد می‌دهند [۹-۱۰]. ارائه‌دهندگان رایانش ابری خدمات ابری را در سه گروه دسته‌بندی کرده‌اند [۱۱]: نرم‌افزار به‌عنوان خدمت، بُن‌سازه به‌عنوان خدمت، زیرساخت به‌عنوان خدمت. زیرساخت به‌عنوان خدمت، زیرساخت‌های موردنیاز را در قالب خدمت ارائه می‌دهند. مشتریان به‌جای خرید سخت‌افزار، فضای مرکز داده و تجهیزات شبکه آن‌ها را به شکل خدمت خریداری می‌کنند. بُن‌سازه به‌عنوان خدمت، یک بُن‌سازه رایانشی فراهم می‌کند که از زیرساخت‌های ابر استفاده می‌کند. با این سرویس توسعه‌دهندگان می‌توانند از تمام سیستم‌ها و محیط‌هایی که برای چرخه حیات نرم‌افزار لازم است استفاده کنند. از آن جمله می‌توان به توسعه، آزمودن، پیاده‌سازی و میزبانی برنامه‌های تحت وب اشاره کرد. نرم‌افزار به‌عنوان خدمت، یک نرم‌افزار اینترنت ارائه می‌کند و بدین‌وسیله نیاز به نصب نرم‌افزار روی سیستم‌های مشتریان از بین می‌رود و نگهداری و پشتیبانی از آن‌ها آسان‌تر می‌شود.

مسئله زمان‌بندی [۱۲-۱۳] چالش مهم دیگری در رایانش ابری است. یک الگوریتم زمان‌بند کار بایستی اولویت کارها را در نظر بگیرد زیرا برخی کارها باید زودتر از دیگر کارها پردازش شوند. با افزایش تعداد کاربران ابر، وظایفی که باید زمان‌بندی شوند نیز افزایش می‌یابد. زمان‌بندی در ابر سازوکاری است که وظایف کاربران را به منابع مناسب برای اجرا تخصیص می‌دهد و به‌طور مستقیم بر عملکرد ابر تأثیر می‌گذارد [۱۴].

هدف از تدوین این مقاله زمان‌بندی مناسب وظایف در ابر می‌باشد. از آنجایی که منابع موجود در ابر در هر زمان

در حال تغییر هستند مسئله زمان‌بندی امر مهمی است که تأثیر زیادی در عملکرد محیط رایانش ابری دارد. الگوریتم زمان‌بندی روشی است که به وسیله آن وظایف به منابع موجود در مراکز داده تخصیص داده می‌شود. به‌صورت خلاصه اهداف مقاله به‌صورت زیر است:

- کاهش مصرف انرژی فراهم‌کنندگان ابری با زمان‌بندی مناسب کارها به کمک الگوریتم بهینه‌سازی گرگ خاکستری
- کاهش زمان اجرای کل کارها در رایانش ابری با زمان‌بندی مناسب آن‌ها به کمک الگوریتم بهینه‌سازی گرگ خاکستری

در بخش دوم برخی از روش‌های مهم در زمینه زمان‌بندی و در بخش سوم راه کارهای گذشته مطالعه و بررسی می‌شود و سپس در بخش چهارم انواع مدل‌های توصیفی مورد استفاده در این مقاله بیان می‌شود و در بخش پنجم به بیان روش پیشنهادی، بررسی عملکرد آن بر روی مسئله بهینه‌سازی زمان‌بندی کارها در رایانش ابری با مهلت زمانی به کمک الگوریتم گرگ خاکستری بهینه، با در نظر گرفتن به حداقل رساندن مصرف انرژی و در بخش ششم به جمع‌بندی نتایج و پیشنهاد کارهای آتی پرداخته شده است.

۲. زمان‌بندی وظایف در رایانش ابری

زمان‌بندی از چالش‌های مهم در رایانش ابری و سیستم‌های ناهمگن می‌باشد و به همین دلیل مطالعات و تحقیقات زیادی روی آن انجام‌گرفته است [۱۵-۱۸]. در محیط ابری، زمان‌بندی وظایف و تخصیص منبع، توسط ارائه‌دهندگان خدمات از طریق فناوری مجازی مدیریت می‌شود. زمان‌بندی وظیفه به دلیل شفافیت و انعطاف‌پذیری سیستم ابری و نیازهای مختلف برای منابع، پیچیده‌تر نیز می‌شوند. راهبردهای زمان‌بند وظیفه بر عدالت یا بهره‌وری منابع تمرکز دارد که هزینه، زمان، فضا و افزایش توان عملیاتی و کیفیت خدمت در رایانش ابری را بهبود می‌بخشد. ارائه زمان‌بندی بهینه برای کاربران و در همان زمان، ارائه

توان عملیاتی سیستم ابر و کیفیت خدمت از جمله اهداف زمان‌بندی وظایف در ابر می‌باشد. اهداف خاص زمان‌بندی شامل: تعادل بار، کیفیت خدمات، اصول اقتصادی، بهترین زمان اجرا و توان عملیاتی سیستم می‌باشند [۱۹].

معماری زیرساخت‌های زمان‌بندی با توجه به مقیاس‌پذیری، استقلال و عملکرد سیستم بسیار مهم است. این معماری را می‌توان به سه دسته تقسیم کرد: متمرکز، توزیع‌شده و غیرمتمرکز. در زمان‌بندی متمرکز تصمیم‌گیری‌های زمان‌بندی توسط کنترل‌کننده مرکزی برای تمام وظایف گرفته می‌شود. زمان‌بند تمام اطلاعات را در مورد وظایف نگهداری و وضعیت همه منابع موجود در سیستم را دنبال می‌کند. زمان‌بندی متمرکز به سادگی قابل اجرا و توسعه است ولی در محیط‌های توزیع‌شده مثل ابر ناکارآمد است. زمان‌بندی توزیع‌شده شامل یک مدیر مرکزی و چند نهاد سطح پایین‌تر است. این مدیر مرکزی مسئول اجرای کامل یک وظیفه و تخصیص وظایف منحصر به فرد به ارائه‌دهندگان سطح پایین است. هر یک از موجودیت‌های سطح پایین‌تر زمان‌بند، مسئول نگاشت وظایف به منابع ابری است. از آنجایی که موجودیت‌ها برای توسعه به سیاست‌های زمان‌بندی مدیر مرکزی نیاز دارند، بنابراین شکست مدیر مرکزی باعث خرابی در کل سیستم می‌شود. در زمان‌بندی غیرمتمرکز نیز فرض می‌شود که هر یک از موجودیت‌ها مستقل هستند و تصمیم‌گیری زمان‌بندی از سیاست‌های خودشان ناشی می‌شود. با این حال، تصمیم‌گیری‌های مستقل ممکن است بهینه‌سازی اهدافشان را به جای عملکرد سیستم به عنوان هدف کلی در نظر بگیرند. در این مواقع، از مدل‌ها و تکنیک‌هایی استفاده می‌کنند که کنترل واحدهای خود را داشته باشند و به طور هم‌زمان عملکرد عمومی سیستم را نیز نگه می‌دارند [۱۹].

زمان‌بندی وظایف به دو نوع ایستا و پویا تقسیم‌بندی می‌شود. در زمان‌بندی ایستا، قبل از اجرای برنامه و زمان‌بندی آن تمام اطلاعات مانند ساختار برنامه، مدت‌زمان‌های اجرای وظایف و

هزینه‌های ارتباطات مابین آن‌ها مشخص است ولی در زمان‌بندی نوع پویا این اطلاعات تا زمان اجرا مشخص نیست [۲۰].

۳. مطالعه و بررسی روش‌های موجود برای زمان‌بندی در ابر

در این قسمت نوع کارکرد برخی از کارهای مرتبط در زمینه زمان‌بندی وظایف بر روی سیستم‌های ابر و ناهمگن مورد مطالعه و بررسی قرار می‌گیرد. ماتئوس و همکاران [۲۱] در مقاله‌ای یک الگوریتم زمان‌بند جدید مبتنی بر الگوریتم کلونی مورچه را ارائه نموده‌اند. هدف این زمان‌بند کمینه کردن زمان گردش مجموعه کارها هم‌زمان با کمینه کردن حداکثر زمان اتمام انجام کل کارها می‌باشد. نتایج شبیه‌سازی شده با داده‌های واقعی و سایر سیاست‌های زمان‌بندی ابر نشان می‌دهد که این روش ارائه‌شده اجازه پرداختن به کارهای چابک‌تر را در حالی که زمان تکمیل کاهش می‌یابد می‌دهد. همچنین نتایج ارزیابی نشان می‌دهد که الگوریتم کلونی مورچه بهتر از الگوریتم تصادفی می‌باشد. از مزایای این الگوریتم پیچیدگی و هزینه ارتباطی کمتر و از معایب آن، نتایج نامناسب در گراف‌های بر پایه محاسبات است. سلوارانی و همکاران [۲۲] یک الگوریتم مبتنی بر هزینه برای نگاشت کارآمد وظایف به منابع در دسترس ابر ارائه کرده‌اند. این الگوریتم زمان‌بندی هم هزینه استفاده از منبع و هم کارایی رایانشی را اندازه‌گیری می‌کند. الگوریتم ارائه‌شده همچنین نسبت رایانش به ارتباطات را با استفاده از گروه‌بندی وظایف کاربران بر اساس ظرفیت پردازش منابع ابر و ارسال کارهای گروه‌بندی‌شده به منابع بهبود می‌بخشد. الگوریتم زمان‌بندی تمام وظایف کاربران را بر اساس اولویت آن‌ها به سه دسته اولویت بالا، اولویت متوسط و اولویت پایین تقسیم می‌کند. از مزایای این الگوریتم بهبود هزینه پردازش و زمان پاسخ و معایب الگوریتم مبتنی بر هزینه، عدم تولید نتایج پایدار در مسائل با طیف گسترده است.

مزمز و همکاران [۲۳] یک الگوریتم زمان بندی ژنتیک ترکیبی دو هدفه برای برنامه های کاربردی موازی اولویت محدود در سیستم های توزیع شده ناهمگن مانند زیرساخت رایانش ابری پیشنهاد داده اند. از مزایای این الگوریتم کاهش زمان اتمام وظایف و هزینه ارتباطی است، در این الگوریتم تمرکز بر روی مدل های موازی جزیره ای و چند مدل شروع موازی است، از معایب روش تولید جمعیت اولیه به صورت تصادفی است. روش جدید که بر اساس مقیاس و لتاژ پویا مصرف انرژی را کاهش می دهد با استفاده از پیشرفت اخیر در طراحی پردازنده این کار صورت می گیرد.

۴. مدل ها

در این بخش، توصیف مدل سیستمی، انرژی و جریان کاری مورد استفاده در این مقاله بیان می شود.

۴-۱ مدل سیستم

در این تحقیق، فرض شده که سیستم مورد نظر شامل مجموعه ای از پردازنده های ناهمگن است: $P = \{p_i\}$ که هر یک به صورت کامل به یک همبندی به طور داخلی متصل هستند [۲۴]. فرض شده که مجموعه ای از گراف های وظیفه به صورت زیر است: $N = \{n_i\}$. هر پردازنده p_j که عضو P ، و لتاژ مقیاس پذیر پویا که قادر است در سطوح مختلف و لتاژی و بسامد زمان سنجی عمل نماید. برای هر پردازنده $p_j \in P$ مجموعه ای متوالی از و لتاژ ذخیره شده را به صورت $V = \{v_s\}$ تعریف می نماییم و بسامد زمان سنجی، به صورت مجموعه $F = \{f_s\}$ تعریف می شود که در مدل سیستم کنونی فرکانس بسیار ناچیز در نظر گرفته شده است. زمانی که و لتاژ ذخیره در سطح v_1 عمل می کند، بسامد زمان سنجی در سطح f_1 عمل خواهد کرد. با توجه به این که ماشین هنوز انرژی مصرف می کند و در حالت ایده آل قرار دارد، چنین ماشینی در کمترین حالت مصرف و لتاژ v_{lowest} با بیشترین میزان ذخیره انرژی قرار دارد. در این مقاله، همپوشانی انتقالات بسامدی را برای مدت زمان قابل اغماض، در نظر نخواهیم گرفت [۲۵].

۴-۲ مدل جریان کاری

به طور کلی، کاربردهای جریان کار موازی را می توان توسط یک گراف غیر حلقوی (DAG) به صورت شکل ۱ نشان داد. گراف وظیفه $G = (N, E)$ شامل مجموعه ای از رئوس N و مجموعه ای از لبه های E است که در اینجا N مجموعه ای از وظایف تفکیک شده از یک کاربرد است و E مجموعه ای از لبه های موجود مابین وظایفی است که بیانگر محدودیت های دارای اولویت و مهم هستند.

هر $edge(i, j) \in E$ مابین وظایف n_i و n_j نشان می دهد که ارتباط درون وظیفه ای وجود دارد. در کل، وظیفه n_j نمی تواند شروع به کار نماید تا زمانی که اجرای وظیفه n_i تمام نشده باشد. یک وظیفه بدون اجداد یک وظیفه N ورودی n_{entry} نامیده می شود (مانند n_0 در شکل ۱ الف) و یک وظیفه بدون جایگزین ها به عنوان وظیفه خروجی n_{exit} نامیده می شود (مانند n_5 در شکل ۱-الف). در صورتی که بیش از یک وظیفه ورودی وجود داشته باشد (مانند n_0, n_1, n_2 در شکل ۱-ب) بنابراین بیش از یک وظیفه خروجی نیز وجود خواهد داشت (مانند n_3, n_5 در شکل ۱-ب) پس لازم است که یک وظیفه ورودی مجازی تعریف شود (مانند n_{00} در شکل ۱-پ) و یا یک وظیفه خروجی مجازی (مانند n_6 در شکل ۱-پ). در این حالت چندین وظیفه ورودی یا چندین وظیفه خروجی مرتبط خواهند بود.

این فرآیندها، گراف DAG را که دارای یک و فقط یک وظیفه ورودی یا وظیفه خروجی است به وجود می آورند. وظیفه مجازی ورودی (خروجی) یک گره با هزینه صفر است که به همه وظایف واقعی با لبه های هزینه صفر مرتبط است که بر زمان بندی وظایف تأثیری ندارد [۲۶].

زمان شروع واقعی (AST) برای هر گره n_i روی پردازنده P_k ، $AST(n_i, P_k)$ به صورت (۱) نشان داده می شود [۲۷]:

$$AST(n_i, P_k) = \max(EST(n_i, P_k), Avail(P_k)) \quad (1)$$

در معادله (۱)، منظور از $Avail(P_k)$ اولین زمانی است که پردازنده P_k آماده به اجرای وظیفه می باشد. اولین

زمان)، C بارگذاری کل خازن، v ذخیره ولتاژ و f فرکانس تعریف می‌شود. در (۴) به‌وضوح نشان داده‌شده که ولتاژ ذخیره‌شده یک معیار مهم و اصلی است، بنابراین کاهش در میزان آن بر مقدار مصرف توان تأثیر اساسی می‌گذارد. میزان مصرف انرژی در اجرای یک کاربرد موازی محدود به‌صورت زیر تعریف می‌شود [۲۹]:

$$E = \sum_{i=1}^n ACv_i^2 f \cdot w_i^* = \sum_{i=1}^n \alpha v^2 w_i^* \quad (۵)$$

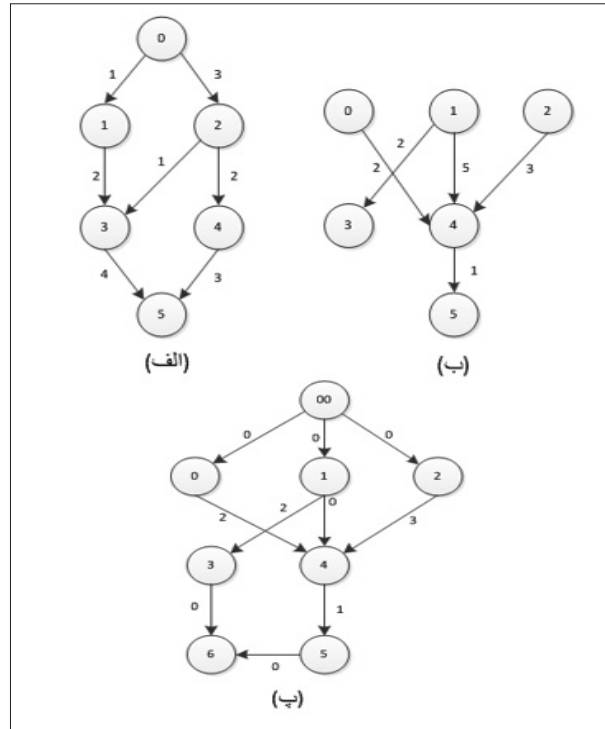
بر طبق معادله (۵) ولتاژ ذخیره پردازنده بر اجرای وظیفه n_i است و w_i هزینه مصرف وظیفه n_i (مدت‌زمان لازم برای اجرای n_i) در پردازنده زمان‌بندی شده است [۳۰].

۵. روش پیشنهادی

الگوریتم گرگ خاکستری در سال ۲۰۱۴ بر مبنای زندگی گرگ‌های خاکستری ارائه شده است. این حیوانات به‌طور گروهی زندگی می‌کنند و رهبر گروه، آلفا مسئول تصمیم‌گیری در زمینه‌هایی مثل حمله، مکان خواب و زمان حمله است. روش شکار این‌گونه از حیوانات در این الگوریتم برای بهینه‌سازی مورد الهام قرار گرفته است. مرحله شکار گرگ‌ها در سه مرحله است:

(۱) ردگیری، تعقیب و نزدیک شدن به شکار. (۲) دنبال کردن، محاصره کردن، انزیت و آزار کردن شکار تا زمانی که شکار از حرکت باز ایستد. (۳) حمله به‌طرف شکار.

زمان‌بندی وظایف، فرآیند نگاشت وظایف یک برنامه به پردازنده‌های سیستم و مرتب‌سازی ترتیب آن‌ها برای هر پردازنده است. وظایف به همراه اولویت‌های اطلاعات آن‌ها توسط گراف جهت‌دار بدون دور مدل‌سازی می‌شود. هدف و ایده اصلی از زمان‌بندی گراف جهت‌دار بدون دور کاهش زمان اجرای کل برنامه می‌باشد که زمان کلی اجرای تمام وظایف برنامه و کاهش میزان مصرف انرژی است. در روش پیشنهادی مسئله زمان‌بندی وظایف در رایانش ابری با الگوریتم بهینه‌سازی گرگ خاکستری بررسی شده است. در روش پیشنهادی مسئله زمان‌بندی وظایف در رایانش ابری با الگوریتم بهینه‌سازی گرگ خاکستری



شکل ۱: نمونه یک گراف [۲۵]

زمان پایان (EFT) هر گره n_i روی پردازنده P_k ، $EFT(n_i, P_k)$ به‌صورت (۲) نشان داده می‌شود [۲۷]:

$$EFT(n_i, P_k) = AST(n_i, P_k) + W(n_i, P_k) \quad (۲)$$

زمان واقعی پایان (AFT) هر گره n_i روی تمام پردازنده‌ها، $AFT(n_i, P_k)$ به‌صورت (۳) نشان داده می‌شود [۲۷]:

$$AFT(n_i, P_k) = \min_{1 \leq l \leq m} EFT(n_i, P_l) \quad (۳)$$

۴-۳ مدل مصرف انرژی

یک مدل انرژی [۲۸] از مدل مصرف توان مشتق شده که این ریزمدل مصرف توان تکمیل‌کننده مدار منطقی نیمه‌رسانای اکسید فلزی (CMOS) است. میزان مصرف توان یک CMOS مبتنی بر ریز پردازنده‌هایی است که به‌صورت مجموعه‌ای خازنی، مدار کوتاه و توان اندک (یا بدون توان) تعریف شده است. توان خازن (اتلاف توان پویا) مهم‌ترین معیار مصرف توان است. توان خازن (P_c) به‌صورت زیر تعریف می‌شود [۲۹]:

$$P_c = ACv^2 f \quad (۴)$$

مطابق (۴)، A تعداد سوئیچ‌ها در هر سیکل ساعت

$$\vec{D} = |\vec{C}_1 \cdot \vec{X}_p(t) - \vec{X}(t)| \quad (7)$$

$$\vec{X}(t+1) = \vec{X}_p(t) - \vec{A} \cdot \vec{D} \quad (8)$$

که t نشان‌دهنده تکرار جاری، \vec{A} و \vec{C} بردار ضرایب، \vec{X}_p بردار موقعیت طعمه و \vec{X} بردار موقعیت یک گرگ خاکستری است. بردار \vec{A} و \vec{C} با استفاده از روابط (۹) و (۱۰) محاسبه می‌شوند [۳۱]:

$$\vec{A} = 2\vec{a} \cdot \vec{r}_1 - \vec{a} \quad (9)$$

$$\vec{C} = 2\vec{r}_2 \quad (10)$$

که مؤلفه‌های \vec{a} در طول تکرار از ۲ تا ۰ به صورت خطی کاهش پیدا می‌کنند و r_1 و r_2 بردارهای تصادفی هستند که در بازه $[0,1]$ می‌باشند. با توجه به این که در فضای جستجوی اولیه ایده‌ای در مورد موقعیت شکار وجود ندارد، فرض می‌شود که α (بهترین نامزد برای حل)، β و δ بهترین دانش در مورد موقعیت شکار دارند. بنابراین سه پاسخ مناسب را که تاکنون داشته است حفظ کرده و سایر عوامل از قبیل ω مجبور می‌شود تا موقعیت خودشان را با توجه به روابط (۱۱)، (۱۲) و (۱۳) جهت نزدیک شدن به مقدار بهینه تغییر دهند [۳۱]:

$$\vec{D}_\alpha = |\vec{C}_1 \cdot \vec{X}_\alpha - \vec{X}|, \quad \vec{D}_\beta = |\vec{C}_2 \cdot \vec{X}_\beta - \vec{X}|$$

$$\vec{D}_\delta = |\vec{C}_3 \cdot \vec{X}_\delta - \vec{X}| \quad (11)$$

$$\vec{X}_1 = \vec{X}_\alpha - \vec{A}_1 \cdot (\vec{D}_\alpha), \quad \vec{X}_2 = \vec{X}_\beta - \vec{A}_2 \cdot (\vec{D}_\beta)$$

$$\vec{X}_3 = \vec{X}_\delta - \vec{A}_3 \cdot (\vec{D}_\delta) \quad (12)$$

$$\vec{X}(t+1) = \frac{\vec{X}_1 + \vec{X}_2 + \vec{X}_3}{3} \quad (13)$$

همان‌طور که گفته شد گرگ‌ها زمانی که شکار را متوقف کردند به طرف آن حمله می‌کنند. برای این که چنین پدیده‌ای مدل شود مقدار \vec{a} کاهش می‌یابد، بازه نوسان \vec{A} به وسیله \vec{a} کاهش می‌یابد. به عبارت دیگر \vec{A} یک مقدار تصادفی در فاصله $[-2a, 2a]$ است که a از ۲ به سمت ۰ کاهش می‌یابد. زمانی که مقدار تصادفی \vec{A} در بازه $[-1, 1]$ است، موقعیت بعدی یک عامل می‌تواند در هر موقعیتی بین موقعیت جاری و موقعیت شکار باشد. شکل (۲الف) نشان می‌دهد که در حالتی که $|A| < 1$ است گرگ به طرف شکار حمله می‌کند. در الگوریتم گرگ خاکستری،

صورت گرفته است. مراحل انجام الگوریتم پیشنهادی به صورت زیر می‌باشد: مقداردهی تعداد وظایف (گرگ) و ماشین مجازی (طعمه). دریافت زمان ورود و زمان خدمت و مهلت زمانی وظایف از ورودی. مشخص نمودن موقعیت وظایف و ماشین‌های مجازی. تخصیص اولویت به وظایف. انتخاب وظایف دارای بالاترین اولویت و مهلت زمانی کمتر. محاسبه فاصله ماشین مجازی تا وظایف تخصیص ماشین مجازی براساس ویژگی وظایف. محاسبه زمان اجرای کل کارها و مصرف انرژی و تابع برازندگی. براساس تکنیک اشتراک زمانی، صفی از وظایف و یک بازه زمانی در اختیار است، به هر وظیفه اندازه آن بازه زمانی، زمان داده می‌شود تا بر روی آن عنصر پردازشی صورت گیرد و اجرا شود. در این تکنیک وظایف به صورت همزمان پخش شده و یکجا استفاده می‌شوند. بروز رسانی موقعیت وظایف براساس اولویت و مهلت زمانی هر وظیفه صورت می‌گیرد، شرط خاتمه الگوریتم اتمام وظایف است، جواب بهینه برحسب تابع برازندگی به دست می‌آید.

۵-۱ مدل‌سازی الگوریتم گرگ خاکستری

با توجه به توضیحات داده شده در خصوص نحوه زندگی اجتماعی و شکار گرگ خاکستری، در این بخش، مدل ریاضی نحوه رفتار اجتماعی و شکار گرگ خاکستری در جهت معرفی الگوریتم گرگ خاکستری بیان می‌شود. به منظور مدل‌سازی رفتار اجتماعی گرگ‌ها، یک جمعیت تصادفی از راه‌حل‌ها تولید و بهترین راه‌حل به نام α (دومین و سومین راه‌حل مناسب به ترتیب به نام β و δ) معرفی می‌شود. سایر راه‌حل‌ها را به عنوان گرگ‌های دسته امگا (ω) در نظر می‌گیریم. الگوریتم گرگ خاکستری از سه جواب δ ، β ، α جهت هدایت شکار (بهینه‌سازی) استفاده می‌کند و جواب‌های ω از این سه پیروی می‌کنند. به منظور مدل‌سازی سه فاز، ابتدا نقاط اطراف طعمه را مشخص، سپس به سمت طعمه حرکت و در نهایت به طعمه حمله می‌شود. برای مشخص کردن نقاط اطراف طعمه از روابط (۷) و (۸) استفاده می‌شود [۳۱].


```

Initialize the grey wolf population  $X_i$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ )
Initialize  $a$ ,  $A$ , and  $C$ 
Calculate the fitness of each search agent
 $X_\alpha$  = the best search agent
 $X_\beta$  = the second best search agent
 $X_\delta$  = the third best search agent
while ( $t < \text{Max number of iterations}$ )
  for each search agent
    Update the position of the current search agent by equation (13)
  end for
  Update  $a$ ,  $A$ , and  $C$ 
  Calculate the fitness of all search agents
  Update  $X_\alpha$ ,  $X_\beta$ , and  $X_\delta$ 
   $t = t + 1$ 
end while
return  $X_\alpha$ 

```

شکل ۳: شبه کد الگوریتم گرگ خاکستری [۳۱]

$$\text{Fitness Function} = W_1 M + W_2 E \quad (16)$$

در تابع برازندگی فوق W_1 و W_2 وزن اولویت‌بندی را نشان می‌دهد که در بازه صفر و یک می‌باشند.

$$W_1 + W_2 = 1 \quad (17)$$

مقادیر تابع برازندگی طبق فرمول (۱۷) نرمال‌سازی صورت می‌گیرد، تابع نرمال‌سازی عدد حقیقی نرمال‌شده بین را برمی‌گرداند.

$$X = [a, b] \Rightarrow [a', b']$$

$$X' = \frac{x-a}{b-a}(b'-a) + a' \quad (18)$$

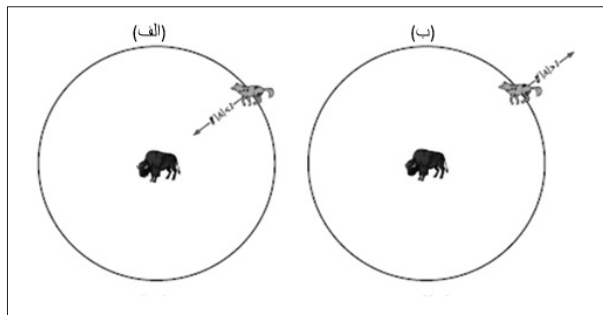
۳-۵ روندنمای روش پیشنهادی

روندنمای روش پیشنهادی برای زمان‌بندی وظایف در رایانش ابری با استفاده از الگوریتم بهینه‌سازی گرگ خاکستری در شکل ۴، مراحل اجرای روش پیشنهادی را نشان می‌دهد.

۴-۵ شبیه‌سازی روش پیشنهادی

در این بخش شبیه‌سازی الگوریتم پیشنهادی با شبیه‌ساز کلودسیم که یکی از معروف‌ترین ابزارهای شبیه‌سازی محیط رایانش ابری است و امکان تعریف جریان‌کاری و میزبان‌ها را می‌دهد انجام شده است و آزمایش‌های خود را با اطلاعات ورودی جدول ۱ و جدول ۲ که به ترتیب جدول پارامترهای شبیه‌سازی و جدول اطلاعات ورودی هستند انجام داده‌ایم.

شبیه‌سازی و مقایسه روش پیشنهادی با الگوریتم‌های خروج به ترتیب ورود و نوبت‌گردشی و کلونی‌موچگان از [۳۲] در محیط کلودسیم انجام گرفته است. در حال



شکل ۲: حمله به طعمه در برابر جستجو برای طعمه [۳۱]

موقعیت‌ها با توجه به موقعیت آلفا، بتا و دلتا بروز رسانی می‌شود. ممکن است که آن‌ها برای پیدا کردن شکارها از هم دور شوند و همیشه نزدیک شدن اتفاق نمی‌افتد. برای مدل‌سازی چنین پدیده‌ای، از مقدار تصادفی بزرگ‌تر از ۱ یا کمتر از -۱ برای \vec{A} استفاده می‌شود. شکل (ب) نشان می‌دهد که اگر $|A| > 1$ باشد گرگ‌ها از شکار دور می‌شوند. شبه کد الگوریتم گرگ خاکستری در شکل ۳ نشان داده شده است.

۵-۲ تابع برازندگی

در زمان‌بندی رایانش ابری، اهداف کلی به حداقل رساندن زمان اتمام کل کارها و کاهش انرژی مصرفی می‌باشد. زمان پایان واقعی آخرین زیروظیفه در گراف جهت‌دار بدون دور یا به عبارتی گره خروجی گراف زمان اجرای کل برنامه می‌باشد. مؤلفه زمان اجرای کل برنامه از رابطه (۱۴) به دست می‌آید.

$$\text{Makespan} = \max\{AFT(n_{exit})\} \quad (14)$$

الگوریتم روش پیشنهادی بر اساس مقیاس‌بندی و لتاژ پویا برای کاهش مصرف انرژی جهت بهبود کارایی و عملکرد وظایف منعقدشده است. مؤلفه مصرف انرژی از رابطه (۱۵) به دست می‌آید.

$$E = \sum_{i=1}^n \alpha v^2 w_i^* \quad (15)$$

مقدار برازندگی روش پیشنهادی برای بهره‌وری و بهبود مصرف انرژی و کاهش زمان اتمام کارها به صورت رابطه (۱۶) به دست می‌آید.

جدول ۱: اطلاعات ولتاژ پردازنده‌ها [۳۳]

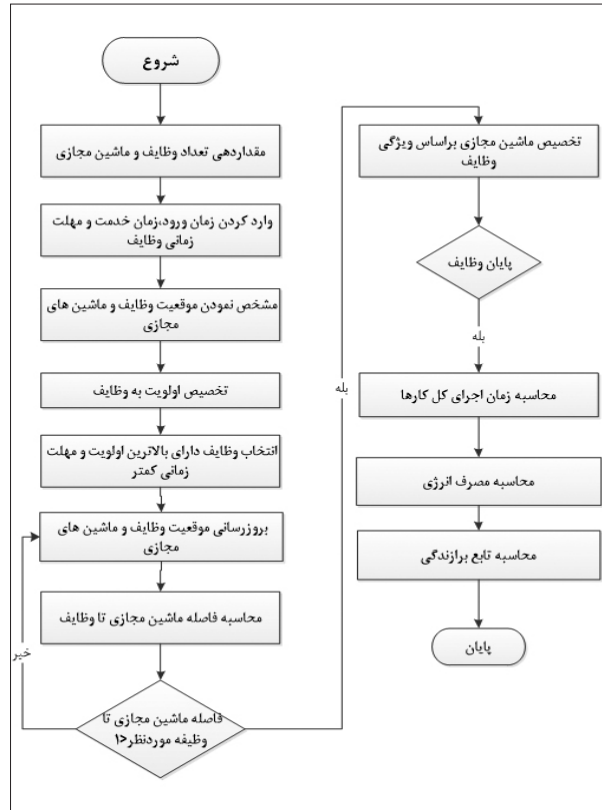
AMD Turion MT-34	AMD Opteron 2218	Intel Pentium M	سطح
ولتاژ(ولت)	ولتاژ(ولت)	ولتاژ(ولت)	۰
۱.۷۵	۲.۲	۱.۵	۱
۱.۴	۱.۹	۱.۴	۲
۱.۲	۱.۶	۱.۳	۳
۰.۹	۱.۳	۱.۲	۴
	۱.۰	۱.۱	۵

جدول ۲: پارامترهای شبیه سازی [۳۲]

مقادیر	پارامترها	نوع موجودیت
۱۰۰۰-۲۰۰۰	طول کار	کار
۱۰۰-۱۰۰۰	تعداد کارها	
۵۰	تعداد ماشین مجازی	ماشین مجازی
۲۵۶-۲۰۴۸ KB	حافظه ماشین مجازی	
۵۰۰-۱۰۰۰ Mips	پهنای باند	
۵۰۰-۲۰۰۰ Mips	نرخ پردازنده	
۱-۴	تعداد پردازنده	
۲-۶	تعداد میزبان	مرکز داده

به بیشترین مقادیر زمان اجرای کارهای به دست آمده از این حالت‌ها می‌توان گفت روش پیشنهادی دارای عملکرد بهتری می‌باشد. در شکل ۵ نمودار مقدار زمان اجرای کل کارها در روش پیشنهادی نسبت به سایر الگوریتم‌ها بهبود یافته است.

در روش پیشنهادی، استفاده از روش مقیاس ولتاژ پویا و مدل کردن وظایف موجود بر روی گراف جهت‌دار بدون دور، براساس نتایج به‌دست آمده، کاهش انرژی مصرفی کل را در پی دارد. برای مقایسه این مقدار در روش پیشنهادی و روش الگوریتم کلونی مورچگان [۳۳]، محور افقی برابر با تعداد وظایف و محور عمودی برابر مصرف انرژی وظایف در نظر گرفته می‌شود. در هر بار اجرا، تعداد وظایف از ۵ تا ۷۰ متغیر فرض شده است. در هر بازه که سیستم اجرا می‌شود، مقادیر متفاوتی به دست می‌آید که در شکل ۶ قابل مشاهده است. با افزایش تعداد



شکل ۴: فلوجارت روش پیشنهادی با استفاده از الگوریتم بهینه‌سازی گرگ خاکستری

حاضر نتایج شبیه‌سازی در چندین حالت بررسی شده است که به قرار زیر است. روش پیشنهادی بهینه گرگ خاکستری براساس دو معیار مهم زمان کل اتمام کار و مصرف انرژی با روش‌های ذکرشده مقایسه شده است. منظور از زمان اجرای کل وظایف این است که هر وظیفه از لحظه ورود به سیستم تا زمان پاسخ دهی، چه مدت در سیستم می‌ماند تا پاسخ خود را دریافت کند. مقدار زمان اجرای کل کارها بر حسب ثانیه در نظر گرفته شده است. در این نمودار محور افقی نشان‌دهنده تعداد وظایف است و نشان می‌دهد که در حالت مقایسه بیشترین مقدار چقدر است. تعداد وظایف بین بازه ۱۰۰ تا ۱۰۰۰ متغیر فرض شده است. ابتدا تعداد وظایف برابر ۱۰۰ و تعداد ماشین مجازی برابر ۵۰ در نظر گرفته شده، سپس به تعداد ۱۰ بار روش پیشنهادی اجرا شده و با نتایج [۳۲] مقایسه صورت گرفته، از بین ۱۰ عددی که برای زمان اجرای کل کارها حاصل شده بزرگترین مقدار محاسبه می‌شود. با توجه

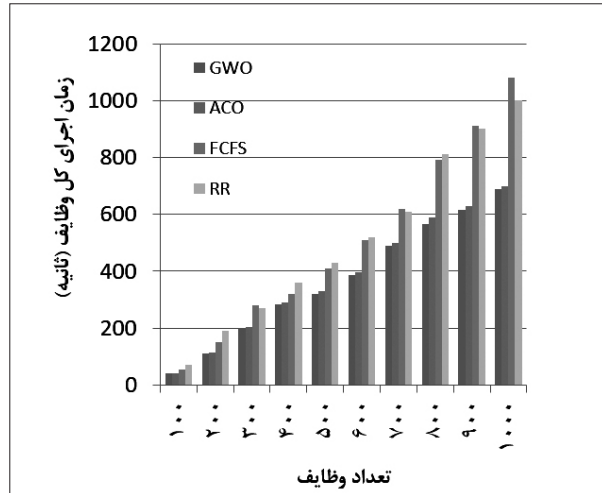
الگوریتم‌ها، مقیاس‌گذاری و کارایی نسبی برای تعداد نسل مختلف مورد مقایسه قرار گرفته که در شکل ۷ نشان داده شده است. این مقایسه نشان می‌دهد تابع برازندگی الگوریتم پیشنهادی همگرایی مناسبی دارد.

۶. نتیجه گیری

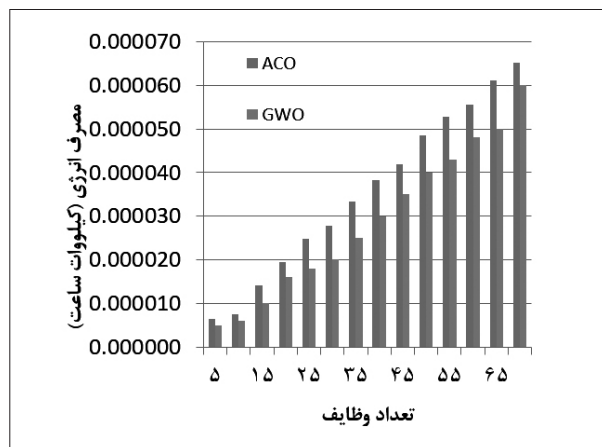
در این مقاله، روش جدید طراحی شده برای زمانبندی رایانش ابری با استفاده از روابط، شبه‌کد، روندنما و گراف توصیف شد. با استفاده از نرم افزار شبیه‌ساز کلودسیم پیاده‌سازی انجام گرفت. نتایج به دست آمده از پیاده‌سازی نشان می‌دهد که معیارهای زمان کلی کارها، مصرف انرژی با در نظر گرفتن مهلت زمانی کارها بهبود داده شده است. در آینده نیز می‌توان الگوریتم پیشنهادی را با توازن بار الگوریتم کلونی مورچه‌ها ترکیب نمود و تاثیر هزینه در کنار زمان اجرا و انرژی را ارزیابی نمود.

مراجع

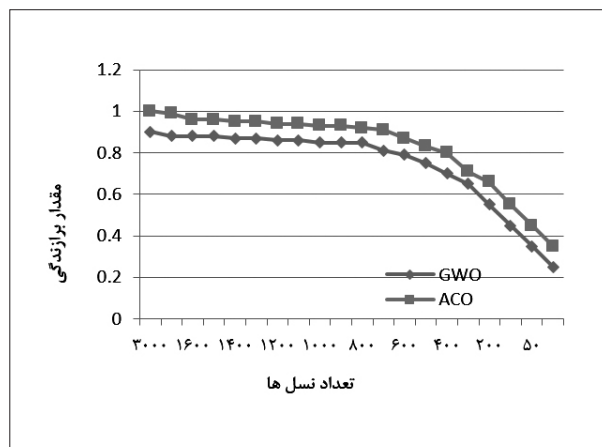
- [1] م. حاجی بابا و. س. گرگین. "مقایسه مدل های رایانشی توزیع شده و کاربردپذیری آن ها". مجله علوم رایانشی. شماره ۲، ۱۳۹۵.
- [2] I. Saeedeh Hazratzadeh, (Department of Computer Engineering, Tabriz Branch, Islamic Azad University, Tabriz and I. Nima Jafari Navimipour, (Department of Computer Engineering, Tabriz Branch, Islamic Azad University, Tabriz, "Colleague recommender system in the Expert Cloud using features matrix."
- [3] B. Alami Milani and N. Jafari Navimipour, "A comprehensive review of the data replication techniques in the cloud environments," J. Netw. Comput. Appl., vol. 64, no. C, pp. 229–238, 2016.
- [4] N. J. Navimipour, A. M. Rahmani, A. H. Navin, and M. Hosseinzadeh, "Expert Cloud: A Cloud-based framework to share the knowledge and skills of human resources," Comput. Human Behav., vol. 46, pp. 57–74, 2015.
- [5] F. Sheikholeslami and N. J. Navimipour, "Service allocation in the cloud environments using multi-objective particle swarm optimization algorithm based on crowding distance," Swarm Evol. Comput., 2017.
- [6] N. Jafari Navimipour, "A formal approach for the specification and verification of a Trustworthy Human Resource Discovery mechanism in the Expert Cloud," Expert Syst. Appl., vol. 42, no. 15–16, pp. 6112–6131, Sep. 2015.
- [7] M. Armbrust, A. Fox, R. Griffith, A. D. Joseph, R. H. Katz, A. Konwinski, G. Lee, D. A. Patterson, A. Rabkin, and I. Stoica, "Above the clouds: A berkeley view of cloud computing," 2009.



شکل ۵: زمان اجرای کل وظایف



شکل ۶: مصرف انرژی با تعداد وظایف مختلف



شکل ۷: نمودار همگرایی برای تابع برازندگی

وظایف در روش پیشنهادی نسبت روش موجود مقدار مصرف انرژی به طور چشمگیری کاهش می‌یابد. محاسبه تابع هدف و نحوه عملکرد آن برای بهینه‌سازی

- spired algorithm for minimizing weighted flowtime in cloud-based parameter sweep experiments,” *Adv. Eng. Softw.*, vol. 56, pp. 38–50, Feb. 2013.
- [22] S. Selvarani and G. S. Sadhasivam, “Improved cost-based algorithm for task scheduling in cloud computing,” in *Computational intelligence and computing research (iccic)*, 2010 IEEE international conference on, 2010, pp. 1–5.
- [23] M. Mezma, N. Melab, Y. Kessaci, Y. C. Lee, E.-G. Talbi, A. Y. Zomaya, and D. Tuytens, “A parallel bi-objective hybrid metaheuristic for energy-aware scheduling for cloud computing systems,” *J. Parallel Distrib. Comput.*, vol. 71, no. 11, pp. 1497–1508, Nov. 2011.
- [24] S. U. Khan and I. Ahmad, “A cooperative game theoretical technique for joint optimization of energy consumption and response time in computational grids,” *IEEE Trans. Parallel Distrib. Syst.*, vol. 20, no. 3, pp. 346–360, 2009.
- [25] Y. C. Lee and A. Y. Zomaya, “Energy conscious scheduling for distributed computing systems under different operating conditions,” *IEEE Trans. Parallel Distrib. Syst.*, vol. 22, no. 8, pp. 1374–1381, 2011.
- [26] Z. Tang, L. Qi, Z. Cheng, K. Li, S. U. Khan, and K. Li, “An Energy-Efficient Task Scheduling Algorithm in DVFS-enabled Cloud Environment,” *J. Grid Comput.*, vol. 14, no. 1, pp. 55–74, 2016.
- [27] Y. Xu, K. Li, J. Hu, and K. Li, “A genetic algorithm for task scheduling on heterogeneous computing systems using multiple priority queues,” *Inf. Sci. (Ny)*, vol. 270, pp. 255–287, Jun. 2014.
- [28] M. Shojafar, M. Kardgar, A. A. R. Hosseinabadi, S. Shamshirband, and A. Abraham, “TETS: A Genetic-Based Scheduler in Cloud Computing to Decrease Energy and Makespan,” in *Hybrid Intelligent Systems*, Springer, 2016, pp. 103–115.
- [29] N. ; A. Y. Z. Young Choon Lee ; Adv. Networks Res. Group, Univ. of Sydney, Sydney, “Minimizing Energy Consumption for Precedence-Constrained Applications Using Dynamic Voltage Scaling,” *Clust. Comput. Grid*, 2009. CCGRID ’09. 9th IEEE/ACM Int. Symp., pp. 92–99.
- [30] R. Min, T. Furrer, and A. Chandrakasan, “Dynamic voltage scaling techniques for distributed microsensor networks,” in *VLSI, 2000. Proceedings. IEEE Computer Society Workshop on, 2000*, pp. 43–46.
- [31] S. Mirjalili, S. M. Mirjalili, and A. Lewis, “Grey Wolf Optimizer,” *Adv. Eng. Softw.*, vol. 69, pp. 46–61, Mar. 2014.
- [32] M. A. Tawfeek, A. El-Sisi, A. E. Keshk, and F. A. Torkey, “Cloud task scheduling based on ant colony optimization,” in *Computer Engineering & Systems (ICCES)*, 2013 8th International Conference on, 2013, pp. 64–69.
- [33] M. Kalra and S. Singh, “A review of metaheuristic scheduling techniques in cloud computing,” *Egypt. Informatics J.*, vol. 16, pp. 275–295, 2015.
- [8] W. Voorsluys, J. Broberg, and R. Buyya, “Introduction to cloud computing,” *Cloud Comput. Princ. Paradig.*, pp. 1–44, 2011.
- [9] R. Buyya, C. S. Yeo, S. Venugopal, J. Broberg, and I. Brandic, “Cloud computing and emerging IT platforms: Vision, hype, and reality for delivering computing as the 5th utility,” *Futur. Gener. Comput. Syst.*, vol. 25, no. 6, pp. 599–616, Jun. 2009.
- [10] N. Jafari Navimipour, A. M. Rahmani, A. Habibzad Navin, and M. Hosseinzadeh, “Expert Cloud: A Cloud-based framework to share the knowledge and skills of human resources,” *Comput. Human Behav.*, vol. 46, pp. 57–74, May 2015.
- [11] Y. Jadeja and K. Modi, “Cloud computing-concepts, architecture and challenges,” in *Computing, Electronics and Electrical Technologies (ICCEET)*, 2012 International Conference on, 2012, pp. 877–880.
- [12] B. Keshanchi and N. J. Navimipour, “Priority-Based Task Scheduling in the Cloud Systems Using a Memetic Algorithm,” *J. Circuits, Syst. Comput.*, vol. 25, no. 10, p. 1650119, 2016.
- [13] B. Keshanchi, A. Souri, and N. J. Navimipour, “An improved genetic algorithm for task scheduling in the cloud environments using the priority queues: Formal verification, simulation, and statistical testing,” *J. Syst. Softw.*, vol. 124, pp. 1–21, 2017.
- [14] M. Choudhary and S. K. Peddoju, “A dynamic optimization algorithm for task scheduling in cloud environment,” *Int. J. Eng. Res. Appl.*, vol. 2, no. 3, pp. 2564–2568, 2012.
- [15] M. Habibi and N. J. Navimipour, “Multi-Objective Task Scheduling in Cloud Computing Using an Imperialist Competitive Algorithm,” *Int. J. Adv. Comput. Sci. Appl.*, vol. 1, no. 7, pp. 289–293, 2016.
- [16] D. Mourad Oussalah and Professor Ali Hessami, N. Jafari Navimipour, A. Masoud Rahmani, A. Habibzad Navin, and M. Hosseinzadeh, “Job scheduling in the Expert Cloud based on genetic algorithms,” *Kybernetes*, vol. 43, no. 8, pp. 1262–1275, 2014.
- [17] N. J. Navimipour, “Task scheduling in the Cloud Environments based on an Artificial Bee Colony Algorithm,” *Proc. 2015 Int. Conf. Image Process. Prod. Comput. Sci.*
- [18] N. J. Navimipour and B. A. Milani, “Replica selection in the cloud environments using an ant colony algorithm,” in *Digital Information Processing, Data Mining, and Wireless Communications (DIPDMWC)*, 2016 Third International Conference on, 2016, pp. 105–110.
- [19] H. Sun, S. Chen, C. Jin, and K. Guo, “Research and simulation of task scheduling algorithm in cloud computing,” *TELKOMNIKA Indones. J. Electr. Eng.*, vol. 11, no. 11, pp. 6664–6672, 2013.
- [20] M. I. Daoud and N. Kharma, “A high performance algorithm for static task scheduling in heterogeneous distributed computing systems,” *J. Parallel Distrib. Comput.*, vol. 68, no. 4, pp. 399–409, 2008.
- [21] C. Mateos, E. Pacini, and C. G. Garino, “An ACO-in-